

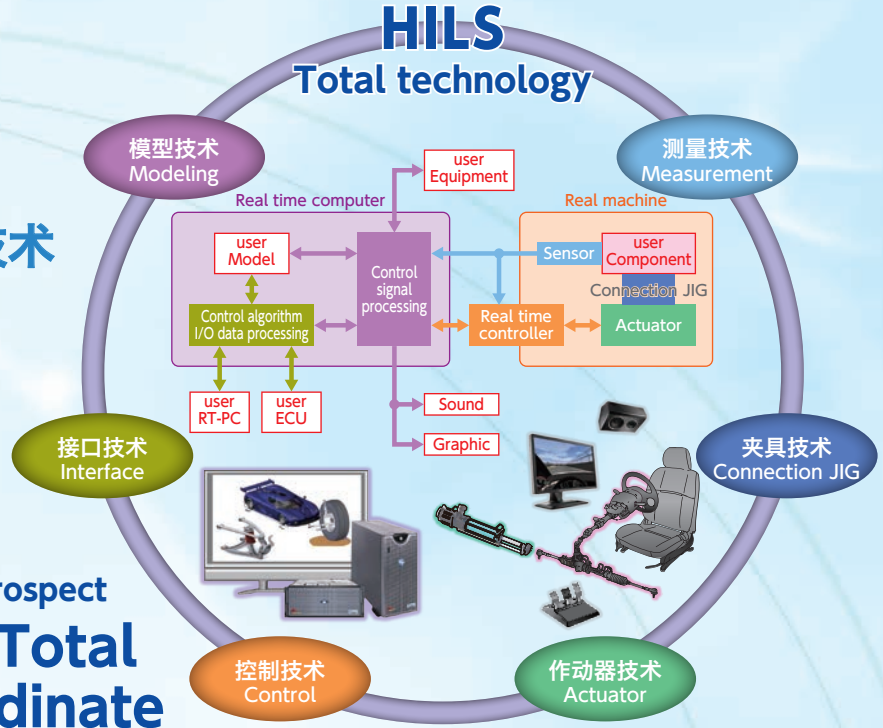
# 转向硬件在环系统

Steering HILS

CRH SERIES

跨时代的MBD研发工具  
可持续发展的驾驶模拟技术

Future Prospect  
HILS Total  
Coordinate



# Steering HILS

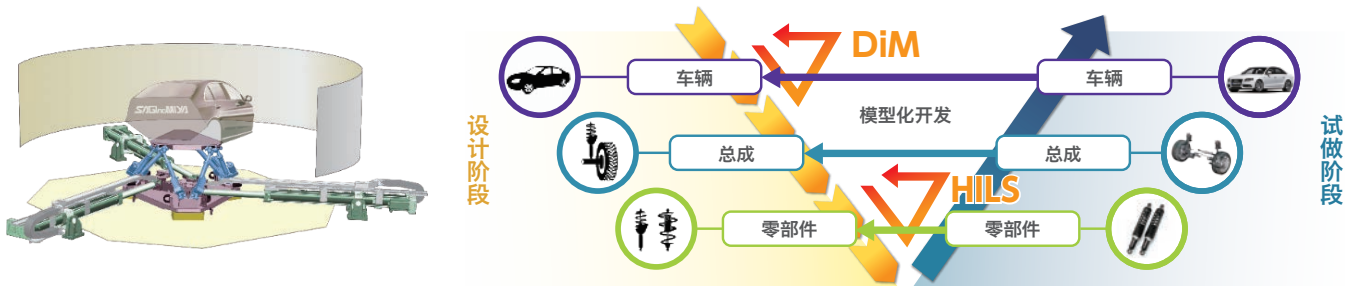
对从新车型的构思到试制车完成的整个V字研发过程进行系统化MBD研发,大幅度提高研发效率

## 背景

随着汽车电动化和ADAS/自动驾驶,先进安全技术的高速发展,评价项目也大量增加,模型开发(MBD)成为提升车辆研发效率中最受关注的一个环节。鹭宫制作所继MBD研发领域中广受好评的驾驶模拟器DiM之后,推出全新的转向硬件在环系统(STEERING HILS)。

## 特长

配备超高响应的线性马达式作动器,可以实时高速再现车辆模型所预测的转向输入。鹭宫制作所长期研发经验积累的作动器技术,配合高兼容性软件,为用户提供全新的MBD试验解决方案。



### 建议模型&平台

推荐采用VI-CarRealTime车辆模型和i-Hawk平台。与鹭宫制作所的驾驶模拟器DiM相同的实时平台构成,也可建立与DiM的串连试验。

### MAP式简易模型

可对拉杆位移的反向力做MAP式定义(往复路独立)的简易式模型,即使没有完整的车辆模型和高性能的实时平台也可构建简易HILS台架。

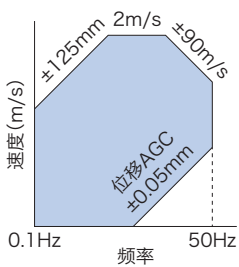
### 与外部平台连结

可与任意的实时平台连结。拉杆载荷和位移的计算结果可通过转向HILS用输出输入界面互相通信。鹭宫制作所也提供车辆模型应用等咨询。

## 规格

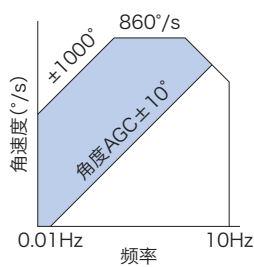
### ① 拉杆负载系统

额定加载力	±7.5kN
正弦波加载力	±10kN
最大瞬时加载力	±12kN
最大位移	±125mm
最大速度	±2m/s

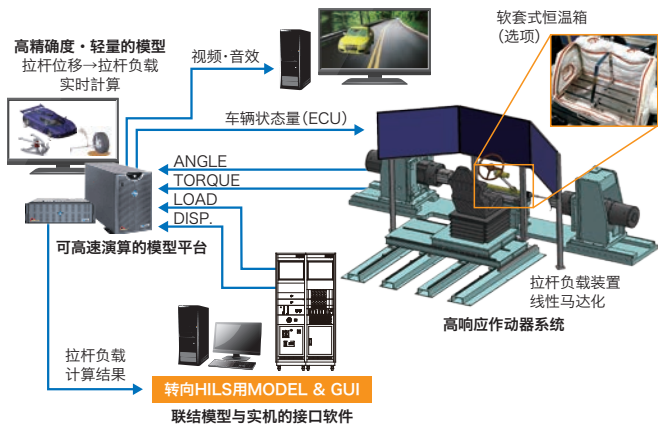


### ② 转向输入系统(选项)

最大扭矩	45Nm
最大角度	±1000°
最大速度	860°/s



## 系统构成



株式会社 鹭宫製作所

<https://www.saginomiya.co.jp/cn/>

试验机营业部 电话: +81 3 6205 9126 传真: +81 3 6205 9127  
日本东京都新宿区大久保3-8-2  
新宿Garden Tower 22楼 邮编: 169-0072  
E-mail [dynamic-servo@saginomiya.co.jp](mailto:dynamic-servo@saginomiya.co.jp)

大阪营业所 电话: +81 6 6385 8011 传真: +81 6 6384 0859  
日本大阪府吹田市广芝町10-28 OAK江坂 邮编: 564-0052

名古屋营业所 电话: +81 52 224 7120 传真: +81 52 224 7121  
日本爱知县名古屋市中区清水4-1-13 邮编: 462-0844

### ⚠ 关于安全 请注意

使用前, 请仔细阅读使用说明书后, 正确使用

因为产品的改变, 有变更规格, 构造的情况, 恕不通告